

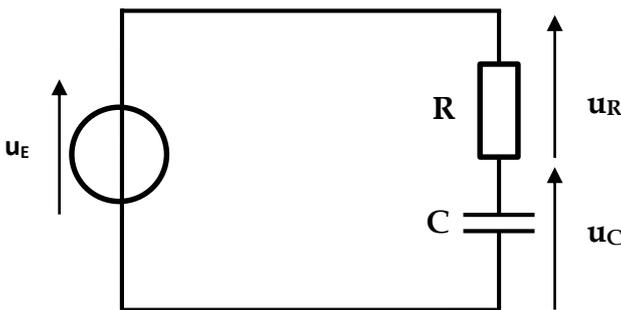
1. Circuit RC série : réponse temporelle d'un filtre du 1er ordre

Rappel :

La solution de l'équation différentielle $y(t) + \tau \cdot \frac{dy}{dt}(t) = K$ ou K est une constante est : $y(t) = A \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} + B$ avec $B=K$ (donné par la solution particulière avec 2nd membre) et $A=y(t=0)-K$ (donné par la condition initiale).

Soit : $y(t) = (y(0) - K) \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} + K = (y_{init} - y_{final}) \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} + y_{final}$

Circuit RC série



Le circuit est dans un premier temps alimenté par une tension $u_E = E$.

1.1. Déterminer l'équation différentielle en u_C .

1.2. Résoudre cette équation différentielle en considérant qu'à $t = 0$, $u_C = 0$.

1.3. Vers quelle valeur tend la tension aux bornes du condensateur ?

1.4. Déterminer à quel instant le condensateur est chargé à 63%.

1.5. Déterminer à quel instant le condensateur est chargé à 90%.

1.6. Représenter l'évolution de u_C en fonction du temps.

1.7. Déterminer l'équation de la tangente à u_C à $t = 0$.

1.8.

1.9. Le circuit est à présent alimenté par une tension $u_E = 0$.

1.10. Déterminer l'équation différentielle en u_C .

1.11. Résoudre cette équation différentielle en considérant qu'à $t = 0$, $u_C = E$.

1.12. Vers quelle valeur tend la tension aux bornes du condensateur ?

1.13. Déterminer à quel instant le condensateur est-il déchargé de 63%.

1.14. Déterminer à quel instant le condensateur est-il déchargé de 90%.

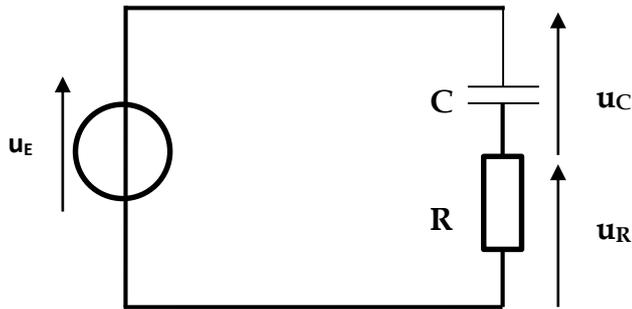
1.15. Représenter l'évolution de u_C en fonction du temps.

1.16. Déterminer l'équation de la tangente à u_C à $t = 0$

2. Circuit CR : réponse en régime harmonique

Le circuit est alimenté par une tension $u_E(t) = U_0 \cdot \cos(\omega t)$.

Circuit CR série



- 2.1. Déterminer la fonction de transfert du montage : $\underline{H}(j\omega) = \frac{U_R(j\omega)}{U_E(j\omega)}$.
- 2.2. Aux basses fréquences ($\omega \rightarrow 0$), simplifier la fonction de transfert en négligeant ce qui peut l'être. En déduire dans ce cas ($\omega \rightarrow 0$) l'expression du gain en dB et la phase de $\underline{H}(j\omega)$.
- 2.3. Aux fréquences élevées ($\omega \rightarrow \infty$), simplifier la fonction de transfert en négligeant ce qui peut l'être. En déduire dans ce cas ($\omega \rightarrow \infty$) l'expression du gain en dB et la phase de $\underline{H}(j\omega)$.
- 2.4. Tracer le diagramme de Bode **asymptotique** associé à la fonction de transfert $\underline{H}(j\omega)$.
- 2.5. La limite entre ces deux domaines est donnée par la fréquence (ou la pulsation) à laquelle le module de la partie réelle de $\underline{H}(j\omega)$ est égale au module de sa partie imaginaire. Trouver l'expression de cette pulsation ω_0 .
- 2.6. Donner les valeurs exactes du gain en dB et la phase de $\underline{H}(j\omega)$ quand $\omega = \omega_0$.
- 2.7. Calculer les valeurs exactes du gain en dB et la phase de $\underline{H}(j\omega)$ quand $\omega = 2 \cdot \omega_0$ et quand $\omega = \omega_0/2$.
- 2.8. Calculer les valeurs exactes du gain en dB et la phase de $\underline{H}(j\omega)$ quand $\omega = 10 \cdot \omega_0$ et quand $\omega = \omega_0/10$.
- 2.9. Tracer l'allure du diagramme de Bode **réel** associé à la fonction de transfert $\underline{H}(j\omega)$.
- 2.10. Quel est le gain dans la bande passante de ce filtre ?
- 2.11. Quel peut-être l'intérêt d'un tel montage ?